



Des milieux

Dans les programmes

Coordonnées d'un point, d'un milieu – Logique : et / ou – Probabilités (tirage au hasard dans un ensemble fini) – Fonction

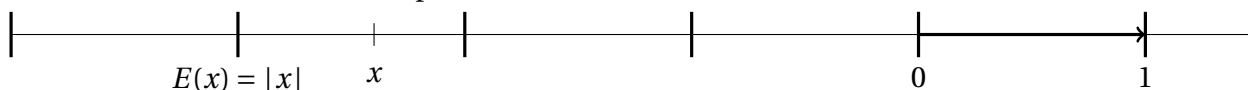
Le plan est muni d'un repère orthonormé $\mathcal{R} = (O; \vec{i}, \vec{j})$.

1 Un milieu à coordonnées entières

1.1 Quotient

Dans cette partie, on appellera nœud tout point dont les deux coordonnées sont entières dans le repère \mathcal{R} .

1. Une droite d est munie d'un repère :



Pour un réel x , on appelle partie entière de x (notée $[x]$), l'entier le plus proche sur la gauche de x sur cette droite.

Donnez les valeurs de $[\pi]$, $[-5,12]$, $[6]$.

2. Soient A et B deux nœuds. En utilisant la fonction partie entière, compléter l'algorithme suivant puis le traduire sur machine :

Entrée : Deux points A et B définis par leurs coordonnées dans le repère \mathcal{R}

Sortie : True si le milieu de $[AB]$ est un nœud, False sinon

1.2 Reste

Dans cette partie, on appellera nœud tout point dont les deux coordonnées sont entières dans le repère \mathcal{R} .

Soient A et B deux nœuds.

On note R_2 la fonction qui à tout entier n associe le reste de la division euclidienne de n par 2.

- Quelles sont les images de $x_A + x_B$ et de $y_A + y_B$ par la fonction R_2 lorsque le milieu J du segment $[AB]$ est un nœud ?
- On suppose que le point J n'est pas un nœud. Laquelle ou lesquelles des phrases ci-dessous correspond exactement à cette situation ?
 - $R_2(x_A + x_B) = 1$ et $R_2(y_A + y_B) = 1$
 - $R_2(x_A + x_B) = 1$ ou $R_2(y_A + y_B) = 1$
 - $(R_2(x_A + x_B) = 1 \text{ et } R_2(y_A + y_B) = 0)$ ou $(R_2(x_A + x_B) = 0 \text{ et } R_2(y_A + y_B) = 1)$



(d) $(R_2(x_A + x_B) = 1 \text{ et } R_2(y_A + y_B) = 0)$ ou $(R_2(x_A + x_B) = 0 \text{ et } R_2(y_A + y_B) = 1)$
ou $(R_2(x_A + x_B) = 1 \text{ et } R_2(y_A + y_B) = 1)$

3. Compléter l'algorithme suivant à l'aide de la fonction R_2 :

Entrée : Deux points A et B définis par leurs coordonnées dans le repère \mathcal{R}
Sortie : True si le milieu de $[AB]$ est un noeud, False sinon

4. Écrire un programme sur votre machine traduisant cet algorithme.

2 Tirage au hasard de deux noeuds

Dans cette partie, le mot « noeud » désignera uniquement les points à coordonnées entières dont l'abscisse x vérifie $-4 \leq x \leq 4$ et l'ordonnée y vérifie $-5 \leq y \leq 5$.

Traduire l'algorithme suivant sur machine :

Entrée : Un entier $n > 0$

début

compteur \leftarrow 0

répéter n fois

 Tirer un noeud A puis un noeud B au hasard (non nécessairement distinct de A).

si le milieu de $[AB]$ est un noeud **alors**

 compteur \leftarrow compteur + 1

fin

Sortie : compteur/ n

Donner une estimation de la probabilité d'obtenir un segment ayant pour milieu un noeud lorsqu'on tire une extrémité au hasard puis l'autre parmi les noeuds.

3 Dénombrement

1. Écrire un algorithme qui dénombre le nombre de segments ayant pour extrémités (éventuellement confondues) deux noeuds puis un algorithme dénombrant le nombre de segments ayant pour extrémités (éventuellement confondues) deux noeuds et pour milieu un noeud.
2. Faire ce même décompte « à la main ».
3. Quelle est la probabilité d'obtenir un segment ayant pour milieu un noeud lorsqu'on tire une extrémité au hasard puis l'autre parmi les noeuds ?

4 Tirage de cinq noeuds au hasard

A l'aide d'un algorithme, on a simulé des tirages de cinq noeuds au hasard puis estimé la probabilité que l'un au moins des dix segments définis par ces noeuds ait un noeud pour milieu. Par observation des résultats, on conjecture une probabilité de 1.

Comment expliquer cette observation ?



Éléments de réponses – ALGOBOX

1 Un milieu à coordonnées entières

1.1 Quotient

Entrée : Deux points A et B définis par leurs coordonnées dans le repère \mathcal{R}

début

si $\lfloor \frac{x_A+x_B}{2} \rfloor == \frac{x_A+x_B}{2}$ **et** $\lfloor \frac{y_A+y_B}{2} \rfloor == \frac{y_A+y_B}{2}$ **alors**
| retourner True

sinon

| retourner False

fin

```
1  VARIABLES
2  xA EST_DU_TYPE NOMBRE
3  xB EST_DU_TYPE NOMBRE
4  yA EST_DU_TYPE NOMBRE
5  yB EST_DU_TYPE NOMBRE
6  DEBUT_ALGORITHME
7  LIRE xA
8  LIRE yA
9  LIRE xB
10 LIRE yB
11 SI (floor((xA+xB)/2)==(xA+xB)/2 et floor((yA+yB)/2)==(yA+yB)/2) ALORS
12   DEBUT_SI
13   AFFICHER "vrai"
14   FIN_SI
15   SINON
16   DEBUT_SINON
17   AFFICHER "faux"
18   FIN_SINON
19 FIN_ALGORITHME
```

1.2 Reste

1. Lorsque le milieu J du segment $[AB]$ est un nœud, on a :

$$R_2(x_A + x_B) = 0 \text{ et } R_2(y_A + y_B) = 0$$

2. (a)

(b) $R_2(x_A + x_B) = 1$ ou $R_2(y_A + y_B) = 1$



(c)

(d) $(R_2(x_A + x_B) = 1 \text{ et } R_2(y_A + y_B) = 0)$ ou $(R_2(x_A + x_B) = 0 \text{ et } R_2(y_A + y_B) = 1)$
ou $(R_2(x_A + x_B) = 1 \text{ et } R_2(y_A + y_B) = 1)$

Entrée : Deux points A et B définis par leurs coordonnées dans le repère \mathcal{R}

début

si $R_2(x_A + x_B) == 0$ et $R_2(y_A + y_B) == 0$ **alors**
| retourner TRUE

sinon
| retourner FALSE

fin

Sortie : True si le milieu de $[AB]$ est un noeud, False sinon

3. Programme machine :

```
1  VARIABLES
2   xA EST_DU_TYPE NOMBRE
3   xB EST_DU_TYPE NOMBRE
4   yA EST_DU_TYPE NOMBRE
5   yB EST_DU_TYPE NOMBRE
6  DEBUT_ALGORITHME
7   LIRE xA
8   LIRE yA
9   LIRE xB
10  LIRE yB
11  SI ((xA+xB)%2==0 et (yA+yB)%2==0) ALORS
12   DEBUT_SI
13   AFFICHER "vrai"
14   FIN_SI
15   SINON
16   DEBUT_SINON
17   AFFICHER "faux"
18   FIN_SINON
19  FIN_ALGORITHME
```

2 Tirage au hasard de deux noeuds

```
1  VARIABLES
2   n EST_DU_TYPE NOMBRE
3   xA EST_DU_TYPE NOMBRE
4   yA EST_DU_TYPE NOMBRE
5   xB EST_DU_TYPE NOMBRE
6   yB EST_DU_TYPE NOMBRE
```



```
7   compteur EST_DU_TYPE NOMBRE
8   k EST_DU_TYPE NOMBRE
9   rapport EST_DU_TYPE NOMBRE
10  DEBUT_ALGORITHME
11  LIRE n
12  compteur PREND_LA_VALEUR 0
13  POUR k ALLANT_DE 1 A n
14    DEBUT_POUR
15      xA PREND_LA_VALEUR floor(9*random()-4)
16      yA PREND_LA_VALEUR floor(11*random()-5)
17      xB PREND_LA_VALEUR floor(9*random()-4)
18      yB PREND_LA_VALEUR floor(11*random()-5)
19      SI ((xA+xB)%2==0 et (yA+yB)%2==0) ALORS
20        DEBUT_SI
21          compteur PREND_LA_VALEUR compteur+1
22        FIN_SI
23      FIN_POUR
24    rapport PREND_LA_VALEUR compteur/n
25    AFFICHER rapport
26  FIN_ALGORITHME
```

3 Dénombrement

Le nombre total de segments (en comptant ceux réduits à un point) : $99 \times 99 = 9801$.

```
1  VARIABLES
2   xA EST_DU_TYPE NOMBRE
3   yA EST_DU_TYPE NOMBRE
4   xB EST_DU_TYPE NOMBRE
5   yB EST_DU_TYPE NOMBRE
6   compteur EST_DU_TYPE NOMBRE
7  DEBUT_ALGORITHME
8   compteur PREND_LA_VALEUR 0
9   POUR xA ALLANT_DE -4 A 4
10    DEBUT_POUR
11      POUR yA ALLANT_DE -5 A 5
12        DEBUT_POUR
13          POUR xB ALLANT_DE -4 A 4
14            DEBUT_POUR
15              SI ((xA+xB)%2==0) ALORS
16                DEBUT_SI
17                  POUR yB ALLANT_DE -5 A 5
18                    DEBUT_POUR
19                      SI ((yA+yB)%2==0) ALORS
```



```
20          DEBUT_SI
21          compteur PREND_LA_VALEUR compteur+1
22          FIN_SI
23          FIN_POUR
24          FIN_SI
25          FIN_POUR
26          FIN_POUR
27          FIN_POUR
28  AFFICHER compteur
29  FIN_ALGORITHME
```

réponse : 2 501.

Dénombrement "à la main" :

- on compte les segments dont les deux extrémités sont du type (pair, pair) : 25×25 ,
- on compte les segments dont les deux extrémités sont du type (pair, impair) : 30×30 ,
- on compte les segments dont les deux extrémités sont du type (impair, pair) : 20×20 ,
- on compte les segments dont les deux extrémités sont du type (impair, impair) : 24×24 .

Le total est de 2 501.

La probabilité demandée est donc de $\frac{2501}{9801} \approx 0,255$.

4 Cinq noeuds au hasard

Les coordonnées d'un point entier sont de l'un des quatre types suivants : (pair, pair), (pair, impair), (impair, pair), (impair, impair). Sur cinq noeuds, deux ont le même type et leur milieu est nécessairement un noeud. D'où une probabilité de 1.